

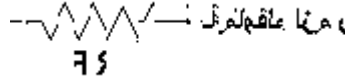
بِسْمِ اللّٰهِ الرَّحْمٰنِ الرَّحِیْمِ

أولاً : مكونات أساسية

Resistor : المقاومة (1)

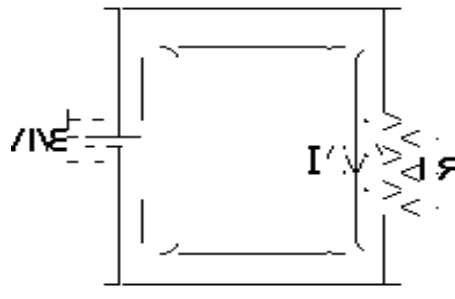
المواد الموصلة تحتوي على عدد كبير من الإلكترونات الحرة وتختلف المقاومة الكهربائية للمواد الموصلة باختلاف عدد هذه الإلكترونات الحرة (فكلما زاد العدد كلما قلت المقاومة) .

وحدة المقاومة هي الأوم ويرمز لها بالرمز Ω



$$1K\Omega = 1000 \Omega$$

$$1M\Omega = 1000 K\Omega = 1000000 \Omega$$



إذا وصلنا بطارية عبر مقاومة فإنه يتكون مجال كهربائي في مادة R وتتحرك شحنات موجبة في اتجاه السهم (تيار كهربائي I) من موجب البطارية عبر المقاومة إلى سالب البطارية (في الواقع هذا يكافئ تحرك الإلكترونات الحرة في الاتجاه العكسي) ويمر هذا التيار بمجرد توصيل البطارية .

يحسب هذا التيار باستخدام قانون أوم :

التيار المار في المقاومة = فرق الجهد على المقاومة مقسوماً على قيمة المقاومة

$$I = VB / R$$

وحدة فرق الجهد هي الفولت ويرمز لها بالرمز V

ووحدة التيار هي الأمبير ويرمز لها بالرمز A

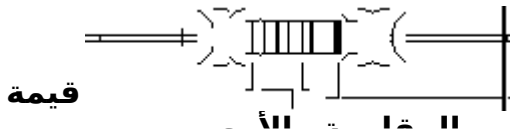
$$1mV = 0.001 V$$

$$1\mu V = 0.000001 V$$

$$1mA = 0.001 A$$

$$1\mu A = 0.000001 A$$

تقرأ قيمة المقاومة مباشرة على المقاومة أو بواسطة الألوان كما في الشكل :



حلقة ذهبية أو فضية

تقرأ قيمة المقاومة بالألوان كالتالي :

اللونان إلى أقصى اليسار يمثلان رقمين واللون الثالث على يمينهما يمثل عدد الأصفر أمام هذين الرقمين بينما اللون الفضي أو الذهبي يمثل الخطأ في القيمة

الفعلية عن القيمة المكتوبة بالألوان
القيمة الفعلية للمقاومة = القيمة المكتوبة بالألوان $\pm 5\%$ إذا كان لون الحلقة ذهبي
 $\pm 10\%$ إذا كان لون الحلقة فضي

اللون	الرقم الذي يمثل اللون
اسود	0
بني	1
احمر	2
برتقالي	3
الأصفر	4
الأخضر	5
الأزرق	6
البنفسجي	7
الرمادي	8
الأبيض	9

مثال:

كم يمكن أن تتراوح قيمة مقاومة ألوانها من اليسار إلى اليمين هي :
بني ، اسود ، برتقالي ، ذهبي .

الحل :

من الجدول يمثل اللونين البني والأسود العدد 10
و اللون البرتقالي يمثل عدد الأصفار وقيمته من الجدول هي 3 فنضع ثلاث أصفار على
يمين 10 فتصبح قيمة المقاومة 10000 أي تكون $10\text{K}\Omega$
أما اللون الرابع فهو ذهبي ويشير إلى نسبة الخطأ $\pm 5\%$
فتكون القيمة الفعلية = $10\text{K}\Omega \pm 0.5\text{K}\Omega$ أي أنها تتراوح بين $9.5\text{K}\Omega$ إلى $10.5\text{K}\Omega$

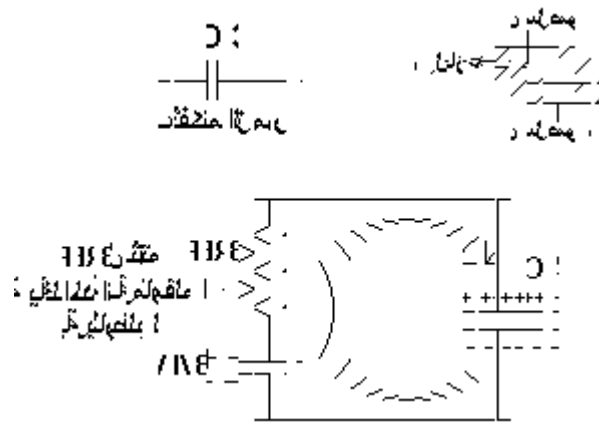
إذا وصلنا عدة مقاومات بين نقطتين على التوالي (بحيث يمر بها نفس التيار) فان ذلك
يكافئ مقاومة واحدة بين النقطتين تساوي قيمتها مجموع قيم هذه المقاومات.
كذلك إذا وصلنا عدة مقاومات متساوية بين نقطتين على التوازي فإن ذلك يكافئ
مقاومة واحدة بين النقطتين تساوي قيمتها قيمة إحدى هذه المقاومات مقسوما على
عدد المقاومات.

قواعد هامة في الدوائر الكهربائية :

- 1- إذا مر تيار كهربى في مقاومة فانه ينشأ فرق في الجهد بين طرفيها
يساوي حاصل ضرب المقاومة مضروباً في التيار . (من قانون أوم)
- 2- عند أي نقطة التقاء لفرعين أو أكثر في دائرة كهربية فان مجموع
تيارات الأفرع الداخلة يساوي مجموع تيارات الأفرع الخارجة . (من قانون
كيرشوف الأول)
- 3- في أي دائرة كهربية مغلقة تشتمل على بطارية واحدة يكون جهد
البطارية مساوياً لمجموع فروق الجهد على أجزاء الدائرة الأخرى . (من
قانون كيرشوف الثاني)

(2) المكثف : Capacitor

يتكون المكثف من طرفين موصلين بينهما عازل



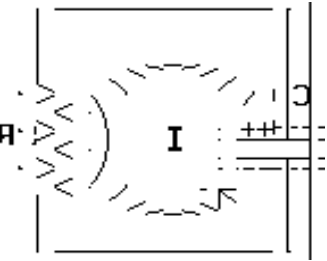
إذا وصلنا البطارية على طرفي المكثف فانه تمر شحنات موجبة من الطرف السفلي للمكثف عبر البطارية إلى الطرف العلوي ويستمر مرور هذا التيار حتى يتم شحن المكثف .

ففي البداية يكون فرق الجهد على المكثف مساويا صفرا ثم يبدأ بالارتفاع تدريجيا بمرور التيار حتى يصل إلى جهد البطارية عندها يتم شحن المكثف ويتوقف مرور التيار . الشحنة الكهربائية التي تكونت على طرفي المكثف تمثل سعة المكثف . تعتمد سعة المكثف على مساحة الموصلين وسمك المادة العازلة بينهما ومقدار عزل هذه المادة ووحدة السعة هي الفاراد ويرمز له بالرمز F

$$1\mu\text{F} = 0.000001 \text{ F}$$

$$1\text{nF} = 0.001 \mu\text{F}$$

$$1\text{pF} = 0.001 \text{ nF}$$



كلما زادت سعة المكثف كلما احتجنا إلى وقت أطول لشحنه (شحنة اكبر) ويمثل المكثف في الدوائر الكهربائية عنصرا لتخزين الطاقة الكهربائية فانه برفع البطارية بعد شحن المكثف ووضع المقاومة R فان المكثف يبدأ في تفريغ الشحنة عبر المقاومة (تيار التفريغ يكون في الاتجاه العكسي) ويعطي مرة أخرى الشحنة والطاقة الكهربائية التي اختزنها .

وبمرور تيار التفريغ يقل فرق الجهد على المكثف تدريجيا حتى يصل إلى الصفر عند تمام تفريغ المكثف .

قاعدة هامة:

دائماً لا يتغير فرق الجهد على المكثف لحظياً في أي دائرة ويعتمد وقت الشحن أو التفريغ الكامل على سعة المكثف وجهد البطارية والمقاومة التي يمر بها تيار الشحن أو التفريغ وفي النهاية (عند الاستقرار) يصل هذا التيار إلى الصفر .

بعض المكثفات يكون من النوع المستقطب أي له طرف سالب وآخر موجب بحيث يراعى أن يكون الطرف الموجب دائماً في الدائرة أعلى جهداً من الطرف السالب .
تقرأ قيمة سعة المكثف مباشرة على المكثف وأحياناً بالألوان كما في المقاومات وأحياناً تكتب بأرقام الألوان وبوحدة بيكوفاراد pF كما يتضح من المثالين التاليين .

مثال: 224

تقرأ 22 على يمينها أربعة أصفار أي أن قيمتها

$$220000 \text{ pF} = 220\text{nF} = 0.22 \mu \text{F}$$

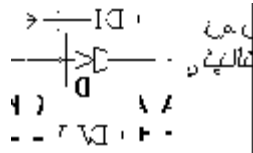
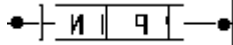
مثال: 103

تقرأ 10 على يمينها ثلاثة أصفار أي أن قيمتها

$$10000\text{pF} = 10 \text{ nF}$$

إذا وصلنا عدة مكثفات بين نقطتين على التوازي فإن ذلك يكافئ مكثف واحد بين النقطتين تساوي قيمته مجموع قيم هذه المكثفات .
كذلك إذا وصلنا عدة مكثفات متساوية بين نقطتين على التوالي فإن ذلك يكافئ مكثف واحد بين النقطتين تساوي قيمته قيمة أحد هذه المكثفات مقسوماً على عدد المكثفات .
فمثلاً إذا وصلنا مكثفان على التوالي قيمة كل منهما $100\mu\text{F}$ (بحيث يوصل الطرفان الموجبان أو السالبان معاً) فإن ذلك يكافئ مكثف واحد (غير مستقطب) قيمته $50\mu\text{F}$.

(3) الثنائي : Diode



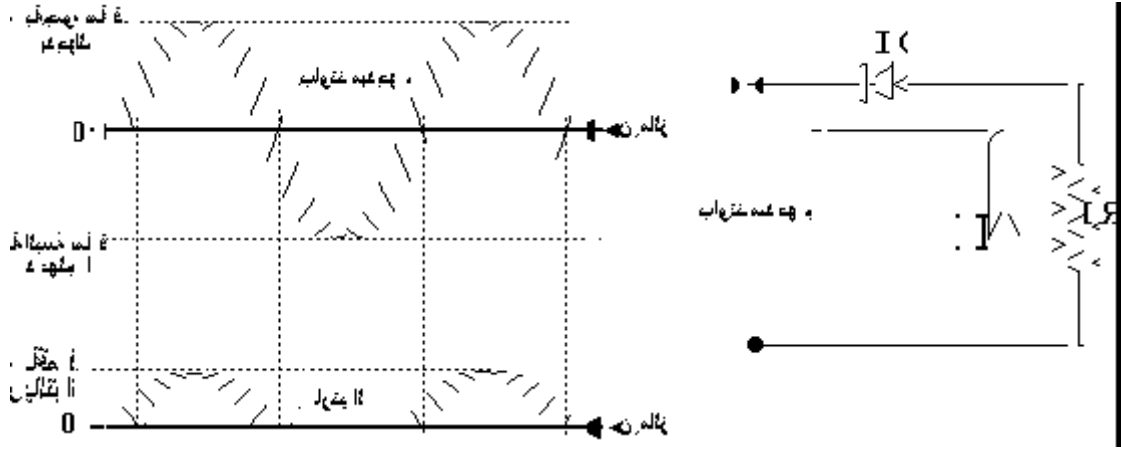
يصنع الثنائي من طبقتين من مادة شبه موصلة (سيليكون أو جرمانيوم) يضاف إلى أحدهما شوائب تؤدي إلى توفر شحنات موجبة (طبقة P) وللأخرى شوائب تؤدي إلى توفر شحنات سالبة (طبقة n)

عادة لا يسمح الثنائي في أي دائرة بمرور التيار إلا من الطبقة p إلى الطبقة n (فقط في اتجاه السهم) أحياناً يسمى الطرف p للثنائي المصعد (Anode) ويرمز له بالرمز A والطرف n يسمى المهبط (Cathode) ويرمز له بالرمز K .

عند مرور تيار في الثنائي ينشأ فرق في الجهد بين طرفيه حوالي 0.6 فولت (سيليكون) بحيث يكون الطرف A موجبا بالنسبة للطرف K .

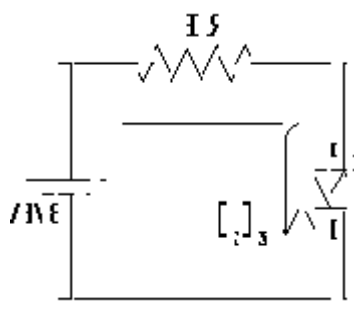


يغلف الثنائي عادة بزجاج أو بلاستيك بشكل أسطواني في أحد طرفيه حلقة ذات لون مميز تكون في جهة المهبط K (أو في جهة رأس السهم).



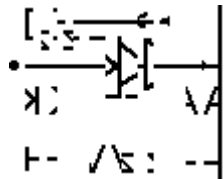
إذا وضعنا جهد متناوب (هو الجهد المتغير بحيث يكون موجبا في لحظات وسالب في لحظات أخرى) كما في الشكل فان الثنائي يسمح بمرور التيار في اللحظات التي يكون فيها الجهد موجبا فقط وتعتمد شدة التيار على قيمة الجهد والمقاومة R

$$\text{من قانون أوم} \quad \text{قيمة الجهد} = \text{قيمة التيار} \times R$$

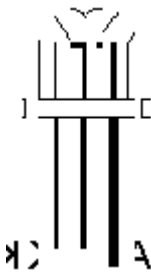


إذا وصلنا بطارية عبر الثنائي كما في الشكل فانه لا يمر تيار في الثنائي أو المقاومة ويظهر فرق جهد البطارية على الثنائي (لماذا ؟) بحيث يكون الطرف n أعلى جهدا من

p كلما زاد جهد البطارية كلما زاد فرق الجهد على الثنائي ولأي ثنائي جهدا معيناً إذا تجاوزناه يبدأ التيار بالمرور في الثنائي في الاتجاه العكسي قصراً ويسمى هذا الجهد بالجهد زينر V_z) ويسمى التيار العكسي المار في هذه الحالة بالتيار زينر I_z . يصل V_z للثنائيات العادية إلى 200V وربما 500V أو أكثر وبعض الثنائيات يكون V_z لها 5V أو ربما أقل وتسمى بالثنائي زينر (Zener Diode) ويرمز لها بالرمز التالي:



بعض الثنائيات تصنع لتضيء عند مرور تيار خلالها وتسمى ثنائي ضوئي (LED)

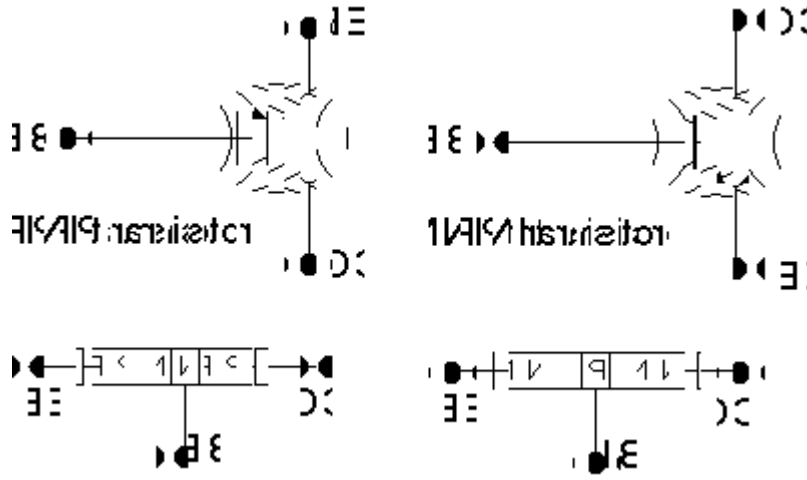


يمكن معرفة الطرف A من الطرف K من طول الطرف الخارجي (الطرف A يكون أطول).
بعض هذه الثنائيات يكون من الحجم الكبير ويحتاج إلى أكثر من 10mA ليضيء بشكل جيد وبعضها يكون صغير الحجم ويحتاج إلى أكثر من 1mA .

قاعدة هامة :

حتى يبدأ مرور التيار في الثنائي العادي فإنه يحتاج إلى فرق في الجهد بين طرفيه حوالي 0.6V (سيلكون) ويبدأ مرور تيار زينر في الثنائي زينر بوجود فرق جهد بين طرفيه يساوي الجهد زينر الخاص به بينما يحتاج الثنائي الضوئي إلى حوالي 1.8 فولت لمرور تيار فيه (إضاءته) .
في كل الحالات السابقة يظل فرق الجهد على الثنائي ثابت تقريبا حتى مع زيادة التيار المار فيه .

(4) الثلاثي : Transistor

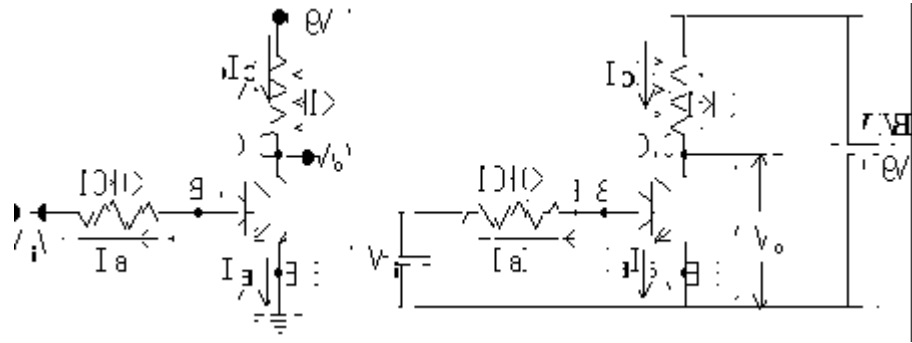


يصنع الثلاثي من ثلاث طبقات من مادة شبه موصلة P ثم n ثم P ويسمى ثلاثي pnp أو n
ثم P ثم n ويسمى ثلاثي npn ويرمز لهما كما في الشكل وتسمى الأطراف الثلاثة في كليهما كالآتي:

E المشع : Emitter
B القاعدة : Base
C المجمع : Collector

السهم داخل pnp
السهم خارج npn

ولفهم عمل الثلاثي في الدوائر الكهربائية سنأخذ مثال عمليا:



الدائرتان أعلاه متكافئتان وفي الدائرة اليسرى أخذنا E كنقطة مشتركة ويرمز لها كما بالشكل.

الدائرة المكونة من $E, B, 10\text{K}\Omega, V_i$ تسمى دائرة الدخل والدائرة المكونة من $VB, 1\text{K}\Omega, C, E$ تسمى دائرة الخرج V_o يمثل فرق الجهد بين C, E أي يمثل الجهد عند C على اعتبار النقطة E مشتركة بفرض أن V_i جهد الدخل (Input voltage) يبدأ من الصفر ثم يزداد تدريجيا ، V_o هو جهد الخرج (Output voltage) .

كقاعدة عامة يعامل الطرفين B, E في أي ثلاثي كثنائي بحيث يكون اتجاه سهم هذا الثنائي هو اتجاه السهم المرسوم على E أيضا لا يمر التيار I_C أو I_E إلا بمرور تيار I_B عمليا يكون اتجاه I_E هو اتجاه سهم E فإذا كان I_E خارج من الثلاثي يكون I_C, I_B داخلين والعكس بالعكس ويكون لدينا :

$$I_E = I_B + I_C$$

لماذا؟

عندما يكون V_i أقل من 0.6V يكون فرق الجهد على الثنائي $E-B$ أقل من 0.6V ولا يمر تيار I_B (وكذلك I_C, I_E) ويكون الثلاثي في هذه الحالة في الوضع OFF .

فرق الجهد على المقاومة $1\text{K}\Omega$ = صفر

$$9\text{V} - 0 = 9\text{V} = V_o$$

إذا زاد V_i عن 0.6V (واحد فولت مثلا) يمر تيار I_B في الثنائي $E-B$

$$I_B = (10\text{K}\Omega \text{ فرق الجهد على المقاومة}) / 1$$

يقوم الثلاثي بتكبير هذا التيار عند الطرف C بحيث يكون

$$I_C = \beta I_B$$

حيث β هي معامل تكبير التيار للثلاثي ويختلف من ثلاثي لآخر إذا فرضنا انه في هذه الحالة 100 علما بأنه قد يصل إلى 500 أو حتى 1000 فيكون لدينا

$$I_C = 100 \times 40\mu\text{A} = 4\text{mA}$$

فرق الجهد عبر $1\text{k}\Omega$

$$= 4\text{mA} \times 1\text{k}\Omega = 4\text{V}$$

$$V_o = 9\text{V} - 4\text{V} = 5\text{V}$$

كلما زاد I_B زاد I_C وقل V_o حتى يصل V_o إلى الصفر بعدها لا يمكن أن يقل عن الصفر .

يكون الثلاثي في الوضع **Active** إذا مر فيه I_B , I_C بحيث يكون فرق الجهد بين C , E أقل قليلا من V_B للبطارية الموضوعه في دائرة الخرج وأكبر قليلا من الصفر في هذا الوضع يكون دائما
 $I_C = \beta I_B$

إذا زاد I_B عن هذا الحد يصبح فرق الجهد بين C, E قريبا من الصفر ويكون الثلاثي في الوضع **Saturation** (تشبع)

كمثال إذا زاد V_i إلى 3 V

$$I_B = (3 - 0.6) / 10K = 240\mu A$$

إذا فرضنا أن الثلاثي في الوضع **Active** يكون لدينا

$$I_C = 100 \times 240 \mu A = 24mA$$

فرق الجهد على المقاومة $1K$ يساوي

$$= 24mA \times 1K \Omega = 24V$$

أكبر من جهد البطارية وهذا مستحيل

معنى ذلك أن I_B كبير إلى درجة أن الثلاثي أصبح في الوضع **Saturation** وأن العلاقة $I_C = \beta I_B$ لا يمكن تطبيقها في هذه الحالة .

في الوضع **Saturation** يكون فرق الجهد بين E, C يساوي صفر تقريبا ويكون فرق الجهد على المقاومة $1K \Omega$ يساوي 9 V تقريبا ولا يزيد I_C مع زيادة I_B .

$$I_C = 9V / 1K\Omega = 9 mA$$

$$\beta I_B = 100 \times 240\mu A = 24 mA$$

لاحظ أن

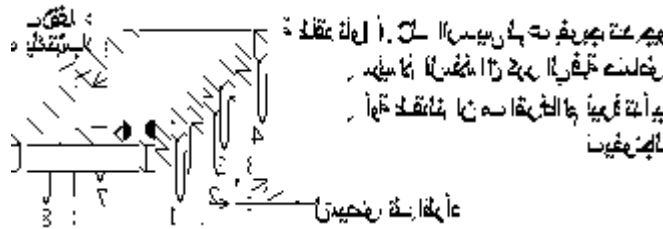
$$I_C \neq \beta I_B$$

وأن

$$I_C < \beta I_B$$

وهذا يكون متحققا دائما في الوضع **Saturation**

(5) الدائرة المتكاملة (I.C.) : Integrated Circuit



تصنع الدائرة المتكاملة عادة تحت الميكروسكوب من قطعة صغيرة من السيليكون (ربما $0.5 \text{ سم} \times 0.5 \text{ سم}$) أو الجرمانيوم حيث يكون عليها عشرات (وأحيانا مئات) من الثنائيات والثلاثيات والمقاومات وأحيانا المكثفات لتنتج دائرة متكاملة ذات وظيفة معينة وعادة تغلف هذه القطعة بالبلاستيك ويخرج منها أطراف موصلة داخليا بالدائرة المتكاملة منها أطراف البطارية والدخل والخرج وغير ذلك .

تؤدي الدائرة المتكاملة وظيفة هامة في الدوائر الإلكترونية فدائرة ذات غلاف بلاستيك مساحته حوالي ($1 \text{ سم} \times 2.5 \text{ سم}$) لا يمكن تكوين مثلها من مكونات منفصلة إلا على ربما خمسمائة ضعف هذه المساحة .

يتم توصيل قليل من المكونات الخارجية المنفصلة مع الدائرة المتكاملة لتحديد وظائف معينة لها أو لتغيير بعض هذه الوظائف بتغيير قيمة هذه المكونات الخارجية .

أحيانا يتم جمع دائرة متكاملة أو أكثر مع مكونات منفصلة وتغليفها بغلاف يخرج منه أطراف وذلك لأداء وظائف أكثر تعقيدا من دائرة متكاملة واحدة .

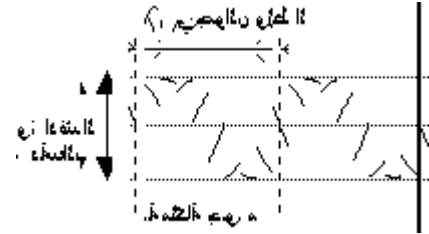
تشبه الدائرة الناتجة الدائرة المتكاملة في الشكل وتسمى في هذه الحالة **Hybrid Circuit** (دائرة مهجنة) .

ثانيا : مفاهيم أساسية

(1) الترددات المسموعة / الترددات الراديوية Radio frequency (RF/ AF) /Audio frequency

الترددات المسموعة تكون منخفضة يتراوح التردد فيها من صفر إلى حوالي عشرة آلاف ذبذبة كل ثانية

((10 K Hz



يمثل التردد ووحدته الهرتز (Hz) عدد الذبذبات الكاملة في الثانية الواحدة

الترددات من 0.3 KHz إلى 5KHz تكون مميزة للأذن البشرية بينما يصعب ملاحظة الترددات الأخرى تنتشر الموجات المسموعة في الهواء بسرعة حوالي 340 م / ث عند تذبذب الأجسام الصلبة .

يمكن تحليل صوت الإنسان العادي إلى مجموعة ترددات من 0.3KHz إلى 3.2KHz وتتغير هذه الترددات وسعة كل منها مع تكلم الإنسان وفي الحالة الخاصة التي يكون فيها صوت الإنسان عبارة عن تردد واحد مستمر فان ذلك يعطي صفارة أو نغمة Tone وبذلك تعتبر النغمة Tone هي أبسط أنواع الأصوات.

الترددات الراديوية تكون عالية جدا وتتراوح عادة بين بضعة مئات إلى بضعة ملايين من KHz

تنتشر موجات الراديو في الهواء أو الفراغ بسرعة الضوء (300 مليون م / ث) عند تذبذب تيار كهربائي في موصل (هوائي).

$$\lambda = \frac{c}{f}$$

في حالة الموجات الراديوية

$$\lambda = \frac{c}{f}$$

حيث c هي سرعة الضوء

فمثلا الموجة الراديوية 600 KHz MW يكون طولها الموجي

$$\lambda = \frac{300000000}{600000} = 500m$$

مثال آخر الموجة الراديوية VHF MHz 150 يكون طولها الموجي

$$\lambda = \frac{300,000,000}{150,000,000} = 2m$$

ولإرسال الموجات الراديوية بكفاءة يجب أن يكون طول هوائي الإرسال متناسبا مع الطول الموجي (ربع أو نصف الطول الموجي) ففي الحالة الأولى نحتاج إلى برج إرسال ارتفاعه حوالي 125m وفي الحالة الثانية نحتاج إلى هوائي طوله 50cm إذا فرضنا أننا نريد إرسال موجة ترددها 3KHZ بواسطة تذبذب تيار كهربائي في هوائي

$$f_c = \frac{1800,000,000}{10000} = 180000 \text{ (KHz)}$$

فإننا نحتاج إلى

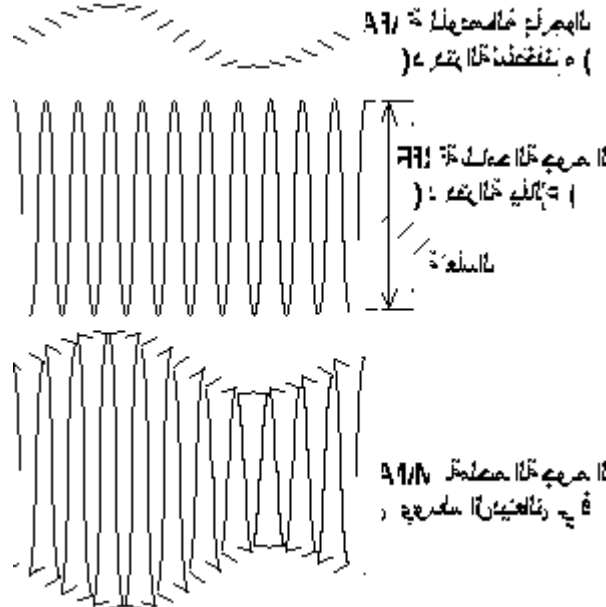
أي أننا نحتاج إلى برج ارتفاعه 25Km وهذا مستحيل

(2) التعديل السعوي / التعديل الترددي Frequency Modulation/Amplitude Modulation

(FM/AM)

التعديل أو التحويل (Modulation) هو تحميل موجة منخفضة التردد (تردد مسموع كصوت الإنسان مثلا) على موجة عالية التردد (تردد راديوي كالتردد الصادر من محطة إذاعية) تسمى الأولى بالموجة المحملة والثانية بالموجة الحاملة بينما تسمى الموجة الناتجة بالموجة المحملة.

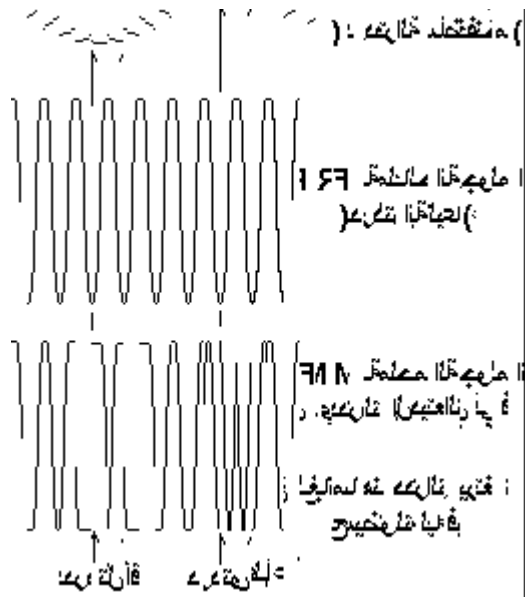
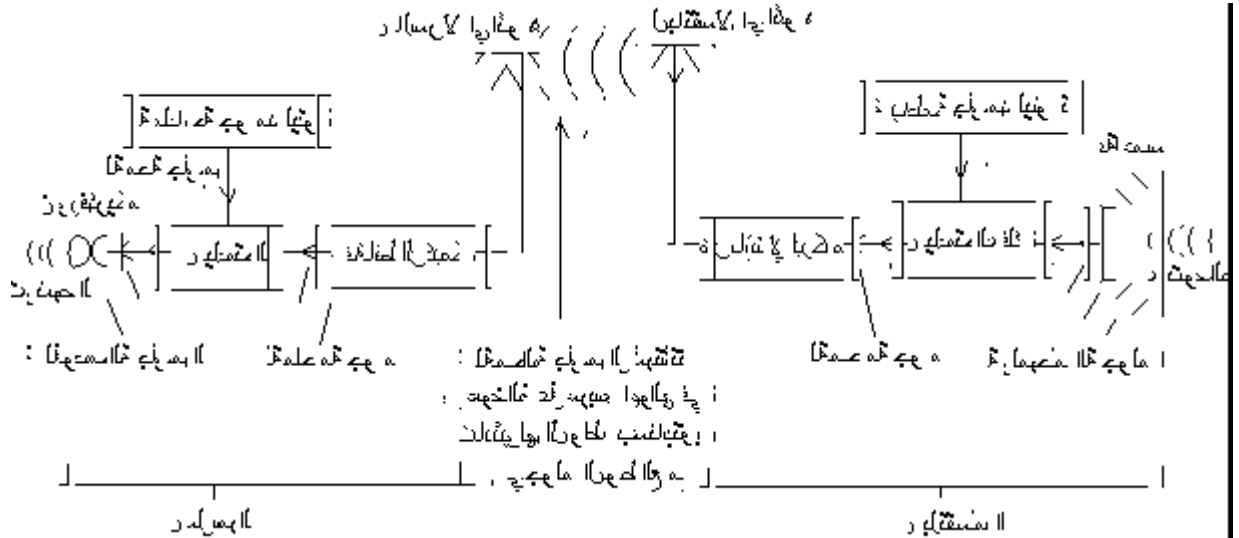
الموجة المحملة الناتجة يكون لها نفس خصائص الموجة الحاملة من حيث سرعة الانتشار (سرعة الضوء) والطول الموجي (طول هوائيات الإرسال) في التعديل السعوي يتم تغيير شدة أو سعة الموجة الحاملة بشكل متناسب مع الموجة



المحمولة

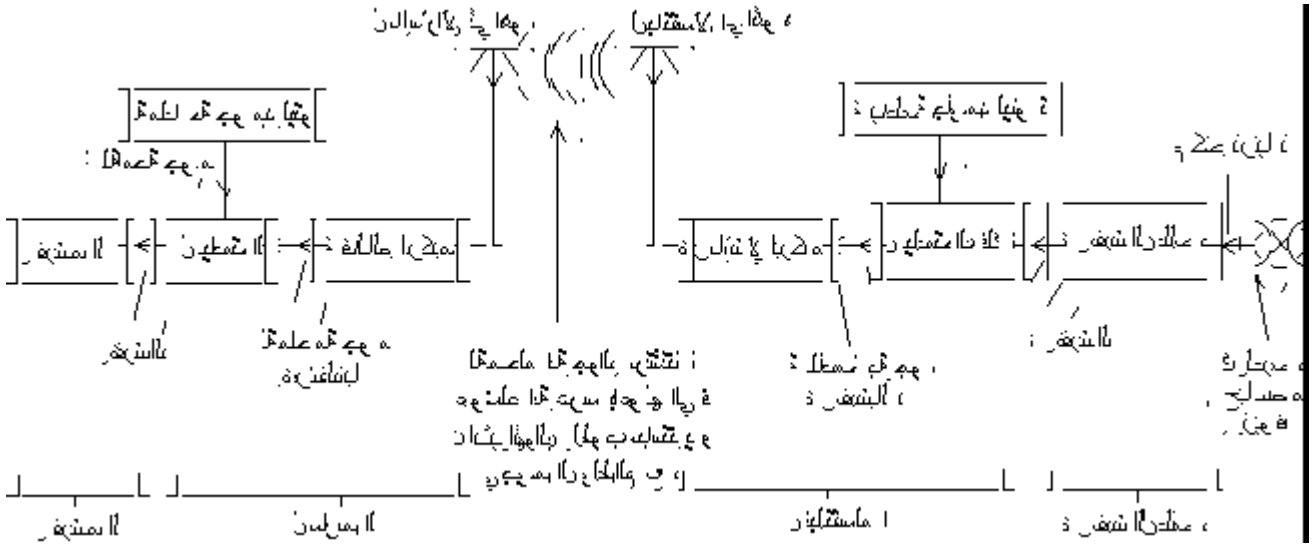
في التعديل الترددي يتم تغيير تردد الموجة الحاملة بشكل متناسب مع الموجة المحمولة

Receiver / Transmitter المستقبل / المرسل (3)



يتم توليد الموجات الحاملة وتحميلها بالموجة المحمولة (الصوت الذي يأتي عبر الميكروفون) في جهاز الإرسال أو المرسل بينما في جهاز الاستقبال أو المستقبل يتم العملية العكسية وهي فك التحميل (Demodulation) وذلك باستخراج الموجة المحمولة (الصوت) من الموجة المحملة ويسمع الصوت بعد ذلك من السماعه .

Decoder / Encoder محلل الشفرة (4)

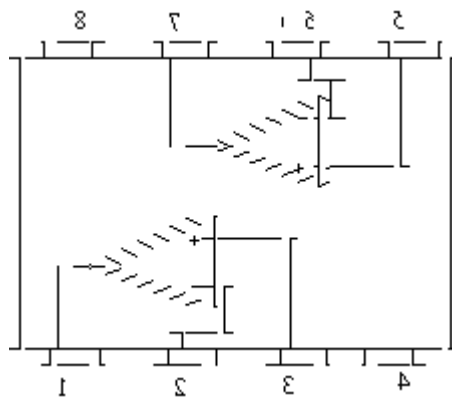


إذا استبدلنا الميكروفون بدائرة خاصة لتوليد موجة صوتية خاصة (نغمة معينة أو نغمات بتسلسل معين مثلا) واستبدلنا السماعه بدائرة لاستقبال هذه الموجة الصوتية الخاصة بحيث عند استقبالها تقوم بإغلاق دائرة مصباح كهربى أو تشغيل محرك أو إحراق فيوز فان هذا النظام يسمى التحكم عن بعد بواسطة الموجات الراديوية (Radio Remote Control)

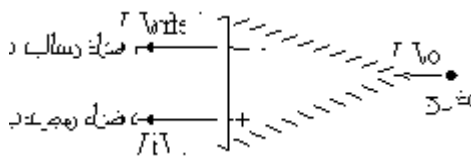
تسمى الدائرة الخاصة في المرسل بالمشفر Encoder
وتسمى الأخرى في المستقبل بمحلل الشفرة Decoder

ثالثا: دوائر متكاملة خاصة SPECIAL IC's

(1) مكبري عمليات 358 Dual Operational Amplifier



358 عبارة عن دائرة متكاملة ذات 8 أطراف يوصل الطرف 4 بسالب البطارية بينما يوصل الطرف 8 بموجب البطارية.
الأطراف الأخرى تمثل أطراف دائرتي تكبير تتكون كل منهما من دخل موجب (+INPUT) ودخل سالب (-INPUT) وخرج (OUTPUT)



نفرض أن الجهد عند الدخل السالب = جهد معين ثابت V_{ref} مثلاً
والجهد عند الدخل الموجب V_i (جهد غير ثابت يمكن تغييره) والجهد عند الخرج V_o
فانه إذا كان الجهد $V_i = V_{ref}$

أي أن الجهد عند الدخل الموجب والدخل السالب متساويان فان

$$V_o = V_{ref}$$

وإذا زاد (أو قل) V_i عن V_{ref} بمقدار صغير ΔV مثلاً

فان V_o يزيد (أو يقل) عن V_{ref} بمقدار $\propto \Delta V$

حيث \propto هو معادل تكبير الدائرة ويصل ربما إلى 100,000

يزداد V_o بزيادة V_i حتى يصل V_o قريباً من موجب البطارية بعدها لا يزيد بزيادة V_i

كذلك يقل V_o بتقليل V_i حتى يصل V_o قريباً من سالب البطارية بعدها لا يقل بتقليل V_i

تكون دائرة التكبير في الوضع **Saturation** إذا كان V_o لا يزيد ولا ينقص بزيادة أو نقصان V_i (ويكون V_o في هذه الحالة قريباً من موجب أو سالب البطارية).

بين هذين الحدين تكون الدائرة في الوضع **Active** بحيث تنطبق العلاقة أعلاه ويكون التغيير في جهد الخرج متناسب مع التغيير في جهد الدخل وثابت التناسب هو \propto

مثال : إذا كان V_{ref} يساوي 4V والبطارية المستخدمة 9V كم ينبغي أن يزيد أو ينقص V_i عن V_{ref} لتكون الدائرة في الوضع **Saturation** علماً بأن \propto تساوي 100000

الحل : إذا فرضنا انه بزيادة V_i عن V_{ref} بمقدار $+\Delta V$ يكون V_o قريباً من 9V وبتقليل V_i عن V_{ref} بمقدار $-\Delta V$ يكون V_o قريباً من الصفر فان

$$100000 \times \Delta V^+ = 5V$$

$$\Delta V^+ = 50 \mu V$$

صغير جداً

$$100000 \times \Delta V^- = 4V$$

$$\Delta V^- = 40 \mu V$$

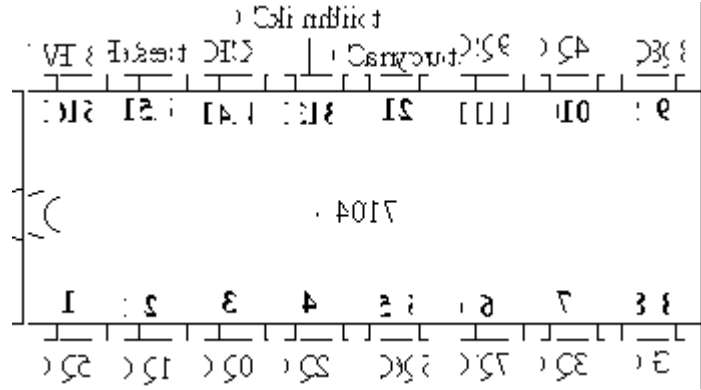
كذلك يكون لدينا

صغير جداً

عملياً تكون دائرة التكبير في الوضع **Saturation** بمجرد ارتفاع أو انخفاض الجهد عند الدخل الموجب بالنسبة للجهد عند الدخل السالب .

كذلك كقاعدة عامة لمكبرات العمليات يهمل التيار الداخل أو الخارج من طرفي الدخل الموجب أو السالب

(يكون صغيراً جداً).

(2) عداد عشري 4017 Decade Counter

تعتبر 4017 أحد الدوائر المتكاملة المنطقية Logic Circuit كلمة المنطقية تعني أن الدائرة تتعرف فقط على جهد للدخل قريب من الصفر (جهد منخفض أو جهد منطقي 0) أو قريب من موجب البطارية (جهد مرتفع أو جهد منطقي 1) وبحيث يكون دائما أي جهد للخروج عند أي من هذين الجهدين.

هل الدائرة المتكاملة 358 منطقية ؟ ولماذا ؟

يوصل الطرف 8 إلى سالب البطارية والطرف 16 إلى موجب البطارية وتعرف الأطراف الأخرى كالآتي:

(CK) هو طرف الدخل للنبضات التوقيتية التي سيجرى عددها



هي أطراف الخرج وعددها عشرة (Q0, Q1, Q2 ---- Q9) في الوضع الابتدائي يكون Q0 مرتفعا (قريبا من موجب البطارية) وباقي أطراف الخرج منخفضة (قريبة من الصفر) فعند التغير الموجب للنبضة التوقيتية الأولى يصبح Q0 منخفضا و Q1 مرتفعا وعند التغير الموجب للنبضة التوقيتية الثانية يصبح Q1 منخفضا و Q2 مرتفعا وهكذا بالدور إلى النبضة التوقيتية العاشرة حيث يصبح Q0 مرتفعا و Q9 منخفضا مرة أخرى.

وبدخول النبضات التوقيتية تعاد الكرة مرات ومرات بحيث يرتفع كل من أطراف الخرج مرة واحدة لكل عشر نبضات توقيتية (عداد عشري).

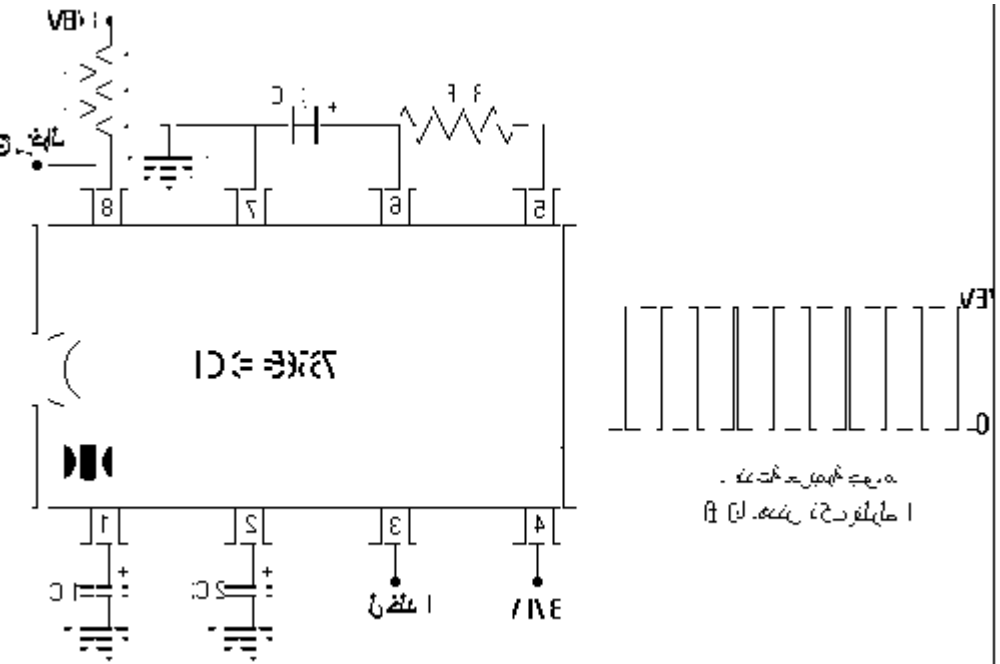
(Carryout) هو طرف خرج يكون مرتفعا خلال الخمس نبضات التوقيتية الأولى ومنخفضا خلال الخمس الثانية (يرتفع وينخفض مرة واحدة لكل عشر نبضات مثل أطراف الخرج الأخرى)

يستخدم هذا الطرف عند استخدام اكثر من دائرة متكاملة 4017 واحدة وراء الأخرى للعد المتوالي أو الألفي.

(CK Inhibit) هو طرف دخل إذا ارتفع فان أطراف الخرج تبقى بدون تغير حتى مع دخول النبضات التوقيتية (يقف العد عند العدد الأخير) وإذا انخفض فانه يبدأ متابعة العد.

(Reset) هو طرف دخل إذا ارتفع فانه يضع الدائرة في الوضع الابتدائي (كل أطراف الخرج منخفضة ما عدا Q0) وتبقى كذلك بدون تغيير حتى مع دخول النبضات التوقيتية فإذا انخفض هذا الدخل يبدأ العد من الوضع الابتدائي.

(3) محلل النغمة 567 Tone Decoder

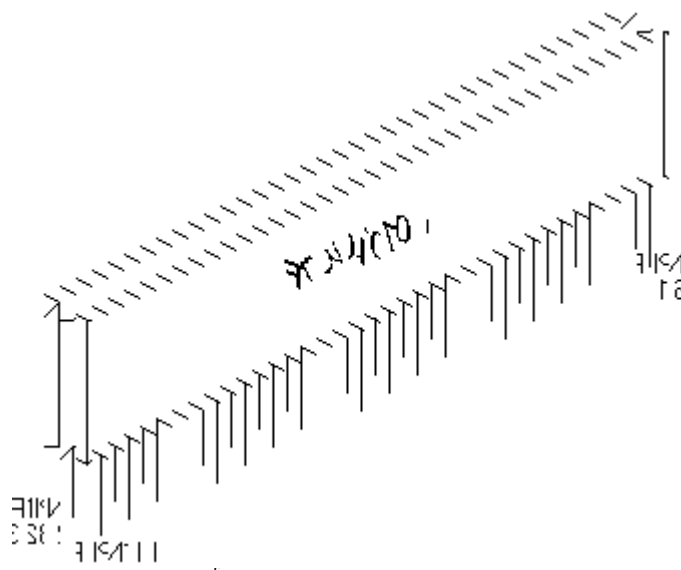


تحتوي الدائرة المتكاملة 567 على مولد للموجات في داخلها يولد موجة مربعة ترددها يعتمد على قيمة المقاومة R وقيمة المكثف C ويرمز لتردها بالرمز f_0 تستجيب الدائرة المتكاملة 567 لنغمة ترددها f_0 أو قريب من f_0 عند طرف الدخل 3 وتكون الاستجابة عن طريق هبوط الجهد عند الخرج 8 إلى الصفر (في البداية يكون مساويا VB).

الترددات حول f_0 التي تستجيب لها الدائرة تمثل النطاق الترددي للاستجابة وبمعنى آخر يحدد مركز النطاق الترددي للاستجابة (f_0) المكثف C والمقاومة R بينما يحدد سعة النطاق الترددي للاستجابة المكثف C2 ويحدد المكثف C1 سرعة استجابة الخرج فإذا أدخلنا نغمة ذات تردد f_0 عند طرف الدخل 3 فان الجهد عند 8 يهبط من VB إلى الصفر بعد فترة قصيرة تعتمد بشكل أساسي على المكثف C1 . الطرف 4 يوصل إلى موجب البطارية (VB) بينما يوصل الطرف 7 إلى سالب البطارية .

(4) دائرة مهجنة (FX 4070) Hybrid Circuit

مشفر ومحلل شفرة ذو خمس نغمات 5Tone Encoder/Decoder



يحدد الشفرة (الخمس نغمات وترتيبها) خمس أسلاك توصل بين أطراف الترتيب الخمسة (الطرف 11 إلى 15) إلى خمس أطراف من أطراف النغمات العشرة (الطرف 1 إلى 10)

الترتيب يرمز له بالرمز من S1 - S5 والنغمات يرمز لها بالرمز من T1 T10 -

T1	1121Hz
T2	1200.5Hz
T3	1278Hz
T4	1357Hz
T5	1444Hz
T6	1541Hz
T7	1638Hz
T8	1747Hz
T9	1856.3Hz
T10	1983Hz

وهذه النغمات محددة طبقا لمواصفات نظام اتصالات عالمية تسمى CCIR
مثال: إذا أردنا إرسال شفرة (أو فكها) مكونة من النغمات والترتيب من اليسار كآلاتي
 T5 T3 T2 T4 T6

الحل: نوصل أطراف النغمات بأطراف الترتيب كآلاتي :

T5-S1, T3-S2, T2-S3, T4-S4, T6-S5

أي أننا نوصل 15 إلى 6 ، 14 إلى 4 ، 13 إلى 2 ، 12 إلى 3 ، 11 إلى 5 .

- تحتاج الدائرة FX 4070 إلى بطارية من 10 إلى 15 فولت موجب البطارية يوصل بالطرف 30 وسالب البطارية بالطرف 32 .
- يوصل بين الطرف 29 وسالب البطارية مقاومة متغيرة يتم تغييرها لمعايرة وضبط الترددات العشرة المكتوبة في الجدول السابق (كما سنأخذ عمليا فيما بعد) .
- يوصل بين موجب البطارية والطرف 23 مكثف يحدد الفترة الزمنية لكل نغمة (0.47 μ F يعطي فترة زمنية للنغمة الواحدة عشر ثانية أو نصف ثانية للخمس نغمات).
- عند استخدام الدائرة كمشفرة يكون دخل التحكم في الإرسال (الطرف 19) منخفضا (أي قريبا من الصفر) وعند ارتفاعه (قريبا من VB) ترسل الشفرة (الخمس نغمات) من خرج الشفرة (الطرف 28) .

- عند استخدام الدائرة كمحلل للشفرة تدخل الشفرة من دخل الشفرة (الطرف 27)
وإذا كانت الشفرة صحيحة فإن الجهد عند الطرف 20 يرتفع قريبا من VB (في البداية
يكون منخفضا أو قريبا من الصفر).
- الطرف 22 هو الطرف Reset وإذا كان منخفضا فإنه يمنع ارتفاع الجهد عند الطرف
20 حتى عند وصول الشفرة الصحيحة ويستخدم هذا الطرف عند استخدام الدائرة
كمحلل للشفرة لمنع ارتفاع الجهد عند الطرف 20 لحظيا عند لحظة توصيل البطارية
للدائرة FX 4070 .

بعض القواعد العامة في تحليل الدوائر التي سنأخذها:

1. عند لحظة توصيل البطارية لأي دائرة يكون الجهد عند أي خرج مساويا صفرا وكذلك
فرق الجهد على أي مكثف مساويا صفرا .
2. يقاوم المكثف أي تغيير فجائي في الجهد بين طرفيه فإذا ارتفع الجهد في لحظة عند
أحد طرفيه فإنه يرتفع بنفس المقدار عند الطرف الآخر في نفس اللحظة ثم يبدأ بعد
ذلك في الشحن أو التفريغ .
3. في النهاية عند تمام شحن أو تفريغ المكثفات (عند الاستقرار) يحسب الجهد (أو
التيار) عند أي نقطة وكما لو أن المكثفات ليست موجودة في الدائرة .
4. إذا مر نفس التيار في عدة مقاومات متصلة على التوالي فإن فرق الجهد الكلي على
هذه المقاومات يتوزع عليها بنسبة قيمة المقاومات أي أن :
فرق الجهد على المقاومة يساوي فرق الجهد الكلي على المقاومات مضروبا في
قيمة المقاومة ومقسوما على مجموع المقاومات . الثلاثي D634 المستخدم في
معظم دوائرننا هو من النوع دارلنجتون ويصل معامل تكبير التيار فيه إلى أكثر من
ألف مرة ويتبع نفس قواعد الثلاثي العادي إلا أن الجهد بين C,E له في الوضع
Saturation يساوي 1 فولت تقريبا وله مكافئات مثل
D633, D768, TIP120, TIP122, BDX53